

① 予備知識

Maxima には式の一部を取り出すための関数として `part` や `inpart` などが用意されています。

```
(%i1) h: a + b*sin(c+d) + e*log(f + g);
(%o1)          e log(g + f) + b sin(d + c) + a

(%i2) part(h, 2);
(%o2)          b sin(d + c)

(%i3) part(h, 2, 2);
(%o3)          sin(d + c)

(%i4) part(h, 2, 2, 1);
(%o4)          d + c
```

関数 `part` (や `inpart`) は汎用性が高く大変重宝しますが、式が複雑になると、番号による指定が困難になることがあります。例えば、

$$a \left(b + c \left(d + e \int f(x) dx \right) \right)$$

この程度の式でさえ、積分 $\int f(x) dx$ を取り出すことは容易ではないでしょう。非積分関数 $f(x)$ が単純な式なら、直接入力した方が速いかもしれません¹。

② 対象物が1つのみの場合

式の一部を抽出する関数を定義してみます。抽出対象となる部分式が全体式の中に1しか存在しないことが分かっている場合は、次の通りです。

```
1  f_pickup(F, V) := block([partswitch: true],          -f_pickup.mac-
2      if not(freeof(V, F)) then (
3          for i: 1 while (true) do (
4              G: part(F, i),
5              if not(freeof(V, G)) then return(f_pickup(G,
6                  V))
6              elseif G = end then return(F)
```

¹ 関数 `part` 等で取り出すことが困難な場合の対応策として、1次元表示 (`display2d: false`) や `wxMaxima` を利用してのマウスによるコピー・ペーストが考えられます。

```

7      )
8      )
9  );

```

関数 `part` は範囲外の幅や深さを指定すると、標準ではエラーを返しますが、変数 `partswitch` を `true` に設定すると（デフォルトは `false`）エラーの代わりに `end` を返します（1行目）。Maximaには「式の幅や深さ」を取得する関数が用意されていないため、`end` になるまで処理を繰り返すことで、式全体を走査（`traverse`）します。

「式」の中に「対象物」が含まれているか否かを調べるには、関数 `freeof` を利用します。全体式（親）`F` の各部分式（子）`G` に対して、対象物 `V` が含まれているか否かを調べて、含まれていれば、再帰呼び出しにより、「部分式 `G` の部分式」を調べ（5行目）、最後まで調べてどこにも対象物含まれていなかった場合には、親を返します（6行目）。

実行例は次の通りです。

```

(%i1) load("f_pickup.mac");
(%o1)                                     f_pickup.mac

(%i2) a*(b + c*(d + e*integrate(f(x), x)));
      /
      [
(%o2)   a (c (e I f(x) dx + d) + b)
      ]
      /

(%i3) f_pickup(%, integrate);
      /
      [
(%o3)   I f(x) dx
      ]
      /

```

6行目の処理から分かる通り、対象物（上の例ではインテグラル）が入れ子になっている場合は、一番内側の部分式が出力されます。

③ 対象物が複数有り得る場合

前節の関数 `f_pickup` では、式の中に対象物が複数存在する場合、最初に見つかったものしか抽出できません。対象物のすべてを抽出するには少々工夫が必要です。

```

1  pickup(f, v) := block([f_pickup, L: []],                                     -pickup.mac-
2      f_pickup(F, V) := block([partswitch: true, d],
3      if not(freeof(V, F)) then (

```

```

4         d: 0,
5         for i: 1 while (true) do (
6             G: part(F, i),
7             if not(freeof(V, G)) then (
8                 d: 1,
9                 f_pickup(G, V)
10            ) elseif G = end then (
11                if (d = 0) then L: cons(F, L),
12                return()
13            )
14        )
15    )
16    ),
17    f_pickup(f, v),
18    L
19 );

```

前節の関数 `f_pickup` をサブルーチン化し、対象物が見つかる毎に、リスト `L` に蓄積していきます (11 行目)。

前節の関数との最大の違いは、部分式 `G` の中に対象物 `V` が見つかった場合の処理です (7 行目～9 行目)。`return` する代わりに、変数 `d` に 1 (0 以外の数) を代入し、再帰呼び出しを実行します²。抽出すべき式は、「その部分式に対象物を含まない式」ですから、同じ深さの部分式全てを調べて、変数 `d` が初期値 (0) のままの場合にリスト `L` に蓄積し、ループを抜けます (10 行目～12 行目)。

実行例は次ページの通りです。

² `return` すると、以降の処理が実行されずにループを抜けます。

```

(%i1) load("pickup.mac");
(%o1) pickup.mac

(%i2) a*(b + c*integrate(f(x), x))/(d + integrate(g(x), x));
/
[
a (c I f(x) dx + b)
]
/
(%o2) -----
/
[
I g(x) dx + d
]
/

(%i3) pickup(%, integrate);
/ /
[ [
(%o3) [I g(x) dx, I f(x) dx]
] ]
/ /

```

ここで定義した関数 `f_pickup` や `pickup` は、(もちろん) インテグラル \int だけでなく、和 \sum や三角関数等にも利用できますが、前節の最後にも注意したように、入れ子になっている場合は、一番内側の対象物のみが抽出されます。

```

(%i4) cos(cos(x + 1) + 2) + cos(sin(x + 3) + 4);
(%o4) cos(sin(x + 3) + 4) + cos(cos(x + 1) + 2)

(%i5) pickup(%, cos);
(%o5) [cos(x + 1), cos(sin(x + 3) + 4)]

```